

ATÉ AQUI TRABALHAMOS
ESSENCIALMENTE C/ TENSORES
E CORRENTES QUE NÃO VARIAM
NO TEMPO (DC)

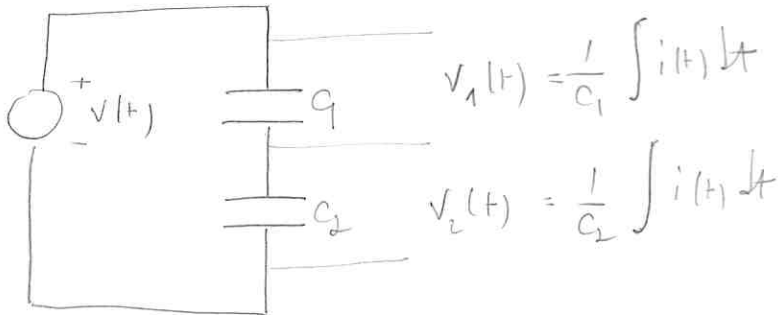
VAMOS COMEÇAR A TRABALHAR
C/ TENSORES E CORRENTES QUE
VARIAM NO TEMPO, OU SEJA,
A PARTIR DE ABORE; EM GERAL:

$$\begin{cases} v \equiv v(t) \\ i \equiv i(t) \end{cases}$$

ASSOCIAÇÃO DE CONDENSADORES

É PERFEITAMENTE EQUIVALENTE AO QUE FIZEMOS COM AS RESISTÊNCIAS:

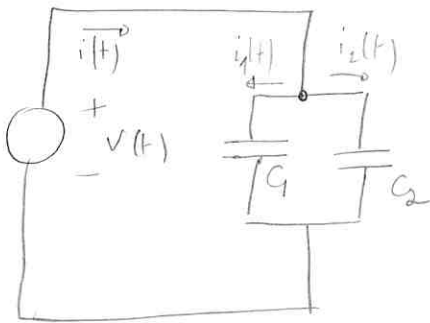
LEI DAS TENSÕES



$$v(t) = v_1(t) + v_2(t) = \left(\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} \right) \int i(t) dt$$

ou seja: $\boxed{\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}}$ (ASSOCIAÇÃO EM SÉRIE)

LEI DAS CORRENTES



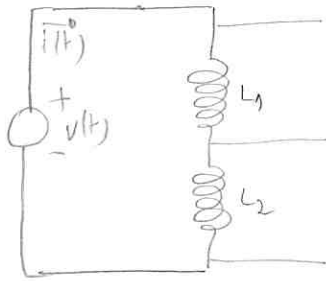
$$C v(t) = C_1 v(t) + C_2 v(t)$$

$$C v(t) = (C_1 + C_2) v(t)$$

$\boxed{C = C_1 + C_2}$ (ASSOCIAÇÃO EM PARALELO)

ASSOCIATION DE INDUCTANCES

LEI DAS MALTA 1



$$v_1(t) = L_1 \frac{di(t)}{dt}$$

$$v_2(t) = L_2 \frac{di(t)}{dt}$$

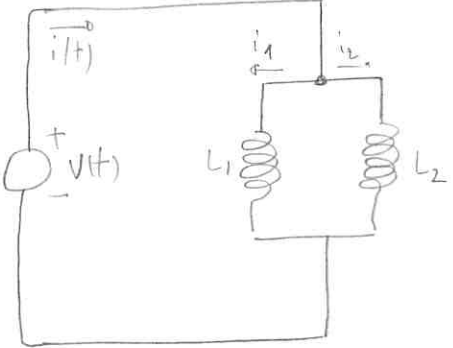
$$v(t) = v_1(t) + v_2(t) = (L_1 + L_2) \frac{di(t)}{dt}$$

ou seja:

$L = L_1 + L_2$

 SÉRIE

LEI DAS MALTA 2



$$i(t) = i_1(t) + i_2(t)$$

$$\frac{di(t)}{dt} = \frac{di_1(t)}{dt} + \frac{di_2(t)}{dt}$$

$$\frac{1}{L} v(t) = \frac{1}{L_1} v(t) + \frac{1}{L_2} v(t)$$

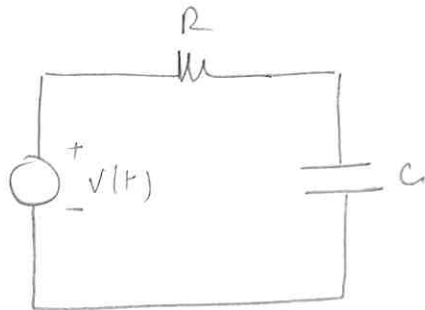
$$\frac{1}{L} v(t) = \left(\frac{1}{L_1} + \frac{1}{L_2} \right) v(t)$$

$v(t) = L \frac{di(t)}{dt}$

$\frac{1}{L} = \frac{1}{L_1} + \frac{1}{L_2}$

AGORA VAMOS CONTAAR A ASSOCIAÇÃO DE COMPONENTES DIFERENTES

CONTECIMO PULO MAIS SIMPLES; MALHA RC



LEI DAS MALHAS:

$$+v(t) - v_R(t) - v_C(t) = 0 \Rightarrow v(t) = v_R(t) + v_C(t)$$

UTILIZANDO AS DEFINIÇÕES DE COMPONENTES IDEIAS:

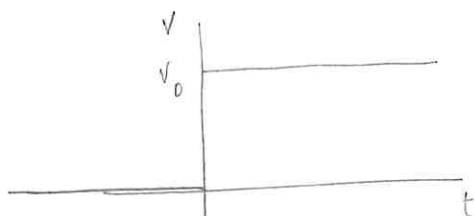
$$v(t) = R i(t) + \frac{1}{C} \int i(t) dt$$

DERIVANDO EM ORDEM A t

$$\frac{dv(t)}{dt} = R \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} i(t)$$

ESTA EQUAÇÃO DIFERENCIAL É TUDO O QUE EU SEI DIZER ENQUANTO NÃO ESPECIFICAR $v(t)$

CONTECIMO ENTÃO POR SUPOR QUE $v(t)$ REPRESENTA UMA FUNÇÃO DE HEAVISIDE:



$$v(t) = \begin{cases} 0 & \text{se } t < 0 \\ v_0 & \text{se } t \geq 0 \end{cases}$$

ESTAMOS INTERESSADOS EM SABER O QUE SE PASSA PARA $t > 0$

NESSE DOMÍNIO TEMOS: $\frac{dV(t)}{dt} = 0$

OU TEMOS:

$$R \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} i(t) = 0$$

$$\frac{di(t)}{dt} = -\frac{1}{RC} i(t)$$

ESTA EQUAÇÃO DIF. APARECE POR TODO O LADO NA FÍSICA.

DERIVADA DA FUNÇÃO É PROPORCIONAL À PRÓPRIA FUNÇÃO

QUAL É A FUNÇÃO?

LEMBREM-SE QUE $(e^{ax})' = a e^{ax}$

OU TEMOS: $i(t) = k e^{(-\frac{1}{RC})t}$

$$\begin{aligned} (i(t))' &= k \left(-\frac{1}{RC}\right) e^{-\frac{t}{RC}} = \\ &= -\frac{1}{RC} k e^{-\frac{t}{RC}} = \\ &= -\frac{1}{RC} i(t) \end{aligned}$$

CONVENIÊNCIA?

COMO ENCONTRAR A CONSTANTE DE INTEGRAÇÃO k ?

PELA CONDIÇÃO INICIAL (COMO SEMPRE!)

$$i(t=0) = k e^{(-\frac{0}{RC})} = k \Rightarrow i(t) = i_0 e^{-\frac{t}{RC}}$$

PORTANTO k É O VALOR DA CORRENTE NO INSTANTE INICIAL (NO INSTANTE EM QUE APARECE V_0 AOS TERMINAIS DA MALHA!)

O que é que eu posso dizer sobre i_0 ?

QUANTO VALA $V_c(0)$?

Por definição:

$$V_c(t) = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^t i(t) dt = \frac{1}{C} \int_0^t i(t) dt \quad (\text{pois } v(t) = 0 \text{ para } t < 0)$$

E portanto:

$$V_c(t=0) = \frac{1}{C} \int_0^0 i(t) dt = 0$$

isto significa que, como já sabemos um condensador não se carrega instantaneamente (porquê?) e portanto $v(t=0)$ aparece imediatamente após o término de R !

ou seja:

$$i(t=0) = \frac{V_0}{R}$$

Donde:

$$i(t) = \frac{V_0}{R} e^{-\frac{t}{RC}}$$

Portanto:

$$V_R(t) = R i(t) = V_0 e^{-\frac{t}{RC}}$$

$$V_c(t) = \frac{1}{C} \int_0^t i(t) dt = \frac{1}{C} \int_0^t \frac{V_0}{R} e^{-\frac{t}{RC}} dt$$

$$V_c(t) = \frac{V_0}{RC} \left[-RC e^{-\frac{t}{RC}} \right]_0^t$$

$$V_c(t) = -V_0 \left(e^{-\frac{t}{RC}} - 1 \right)$$

$$V_c(t) = V_0 \left(1 - e^{-\frac{t}{RC}} \right)$$

mas não podia deixar de ser:

$$V_c(t) + V_R(t) = V_0 \left(1 - e^{-\frac{t}{RC}} \right) + V_0 e^{-\frac{t}{RC}} = V_0 !$$

AGORA VAMOS PARAR UM BOCADINHO
PARA PENSAR!

1ª CONCLUSÃO IMPORTANTE

RC TEM DIMENSÃO DE UM TEMPO

$$[R] \equiv \text{m}^2 \text{kg} \text{s}^{-1} \text{c}^{-2}$$

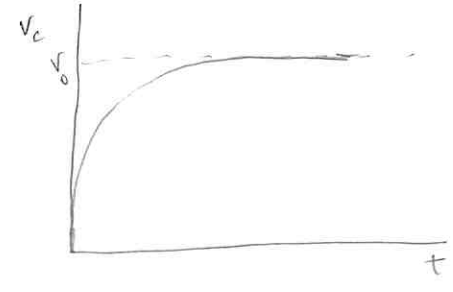
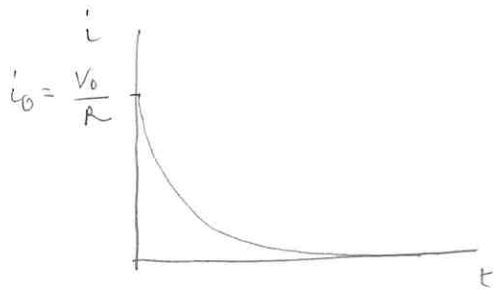
$$[C] \equiv \text{m}^{-2} \text{kg}^{-1} \text{s}^2 \text{c}^2$$

$$[RC] \equiv \text{s} !$$

RC CHAMA-SE TEMPO DE RELAXAÇÃO DO CIRCUITO

↓
DONDE VEM ESTE NOME?

PARA PERCEBER ISSO VAMOS TRAÇAR CURVAS $v_c(t)$ E $v_R(t)$ (OU $i(t)$)



2ª CONCLUSÃO IMPORTANTE

ESTAS CURVAS SÃO UNIVERSAIS (i.e. VÁLIDAS PARA QUALQUER VALOR DE R E C) SE EU EXPRESSO O TEMPO EM UNIDADES RC

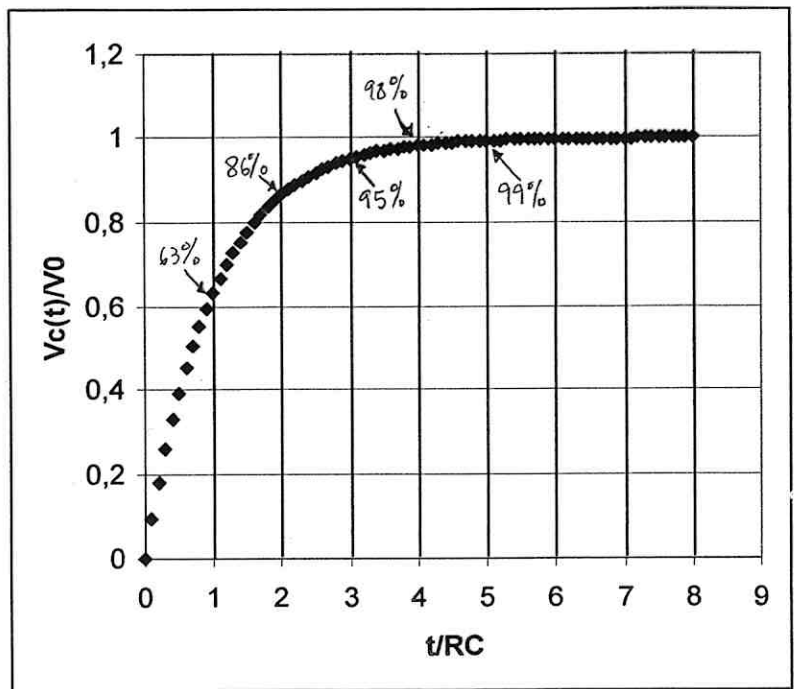
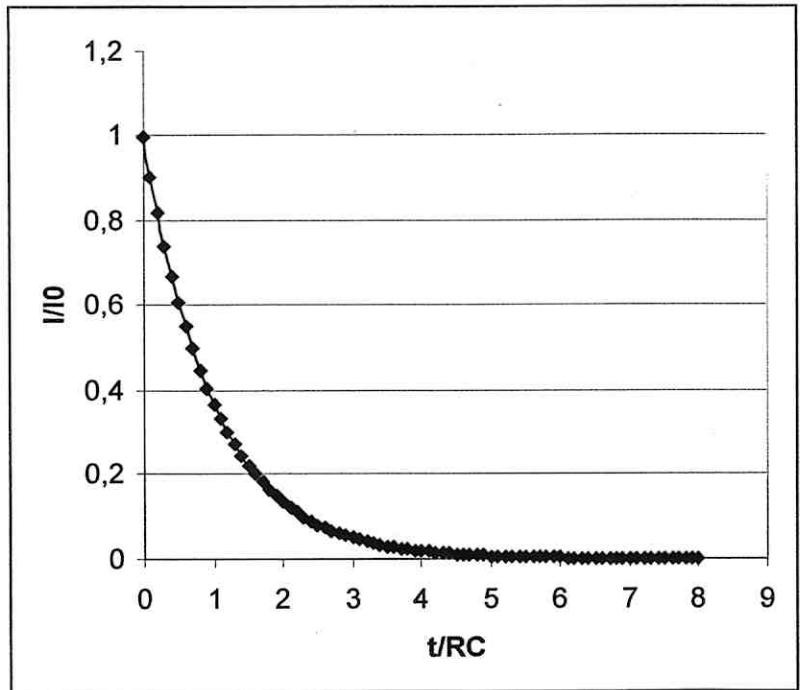
$$\frac{i(t)}{i_0} = e^{-\frac{t}{RC}}$$

$$\frac{v_c(t)}{V_0} = \left(1 - e^{-\frac{t}{RC}}\right)$$

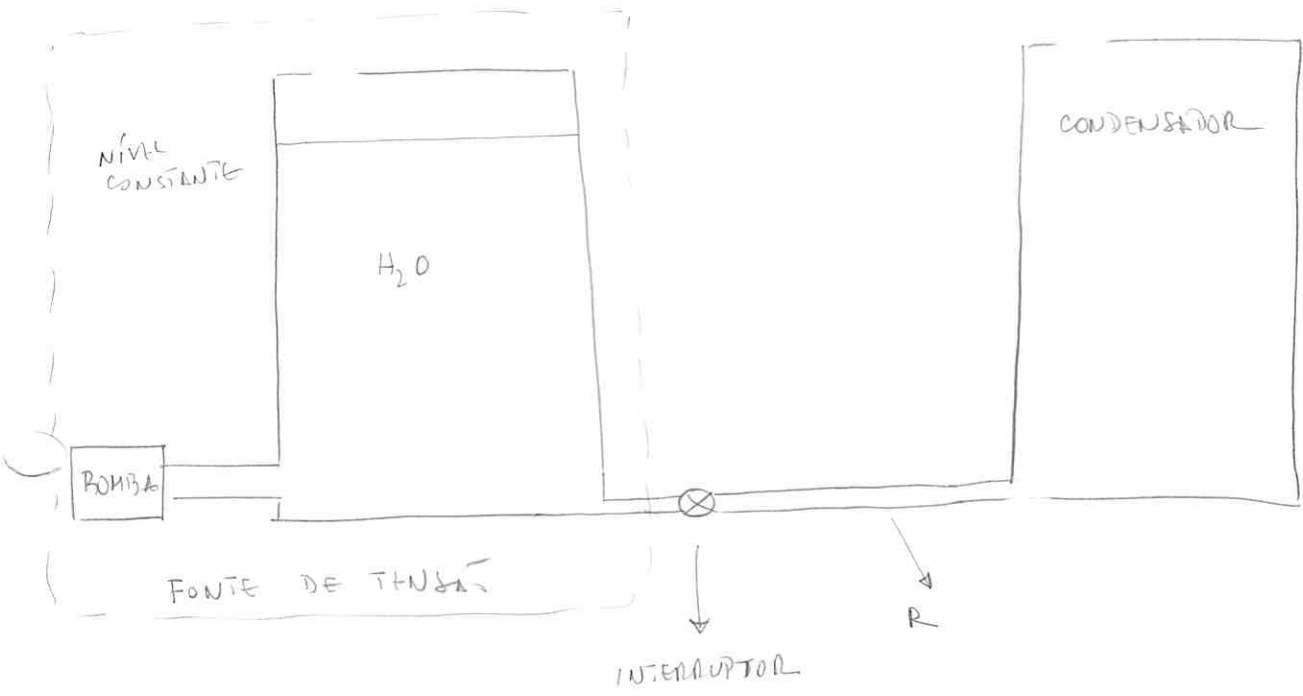
(VER GRÁFICOS FOLHA SEGUINTE)

$RC \equiv \tau$ CHAMA-SE TEMPO DE RELAXAÇÃO
 PORQUÊ É UMA MEDIDA DO TEMPO
 AO FIM DO QUAL O CIRCUITO "RELAXA"!

τ É O TEMPO AO FIM DO QUAL ΔI (OU ΔV)
 É IGUAL A 63% DO TOTAL



FAZEMOS UMA ANALOGIA HIDRÁULICA



↑ MÁXIMO FLUXO — QUANTO LIGO (DEPOIS VAI SENDO CADA VAZ MENOR!)

FAZ SENTIDO EU PERGUNTAR QUANTO TEMPO LEVO A ENCHER UM DEPÓSITO DE 30L ?

NÃO!

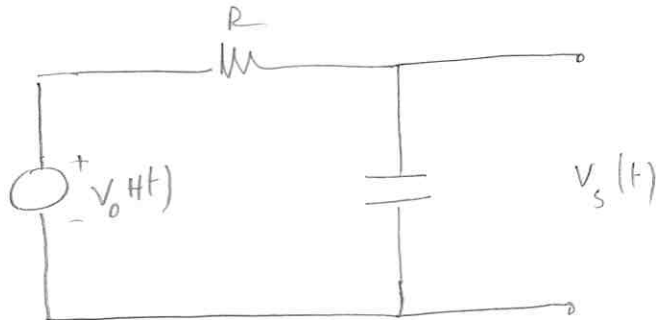
PORQUE ISSO DEPENDE DO DIÂMETRO DO TUBO QUE TU USAR!

O QUE FAZ SENTIDO É PERGUNTAR:

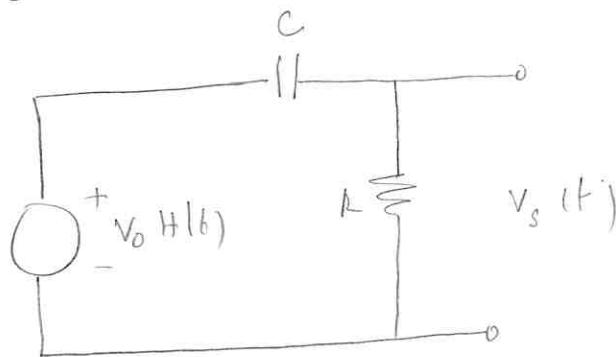
COM ESTE TUBO (R) QUANTO TEMPO DEMORO A COLHEAR X LITROS NO DEPÓSITO (C)

ENCONTRAMOS AS EQUAÇÕES GERAIS PARA $V_c(t)$ E $V_R(t)$ QUANDO $v(t) = V_0 H(t)$

AGORA POSSO APLICAR AS DOIS CASOS POSTERIORES



$$V_s(t) = V_c(t) = V_0 \left(1 - e^{-\frac{t}{RC}} \right)$$



$$V_s(t) = V_R(t) = R i(t) = R i_0 e^{-\frac{t}{RC}} = R \frac{V_0}{R} e^{-\frac{t}{RC}}$$

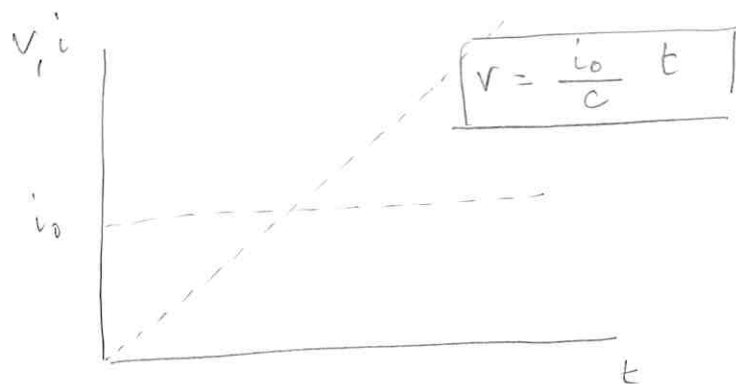
$$V_s(t) = V_0 e^{-\frac{t}{RC}}$$

ESTUDO DA RESPOSTA TEMPORAL DE CIRCUITOS RC E CR (FAZ-SE SEMPRE USANDO A FUNÇÃO DE HEAVISIDE)

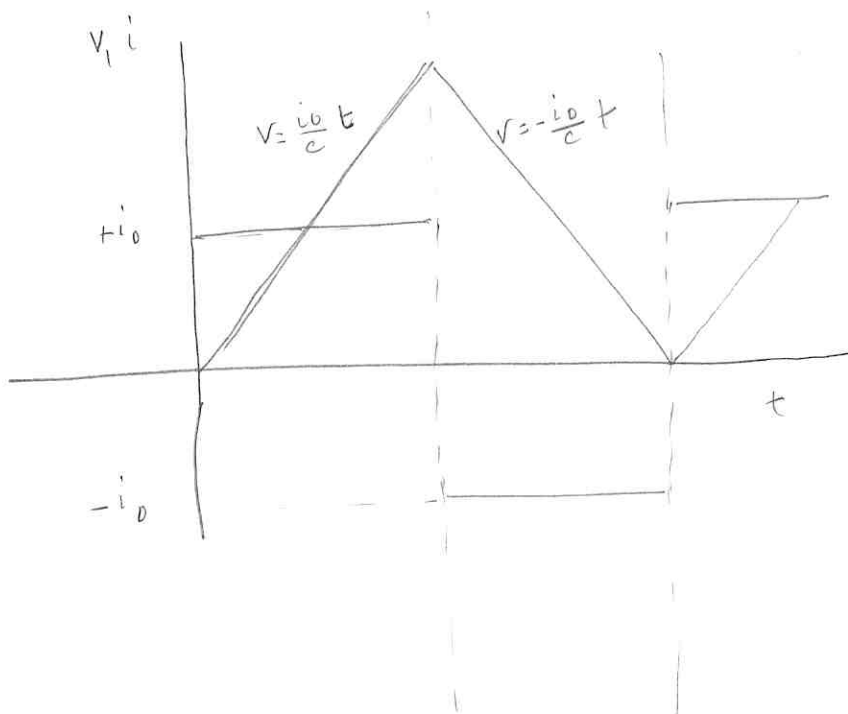
VAMOS AGRORA FAZER O EXERCÍCIO DE PENSAR UM POUCO NA FORMA DE $v_c(t)$ PARA DIFERENTES FORMAS DE $i(t)$, OU SEJA, PERCEBER O QUE OCORRERÁ À TENSÃO NUM CONDENSADOR PARA DIFERENTES TIPOS DE CORRENTE

i) $i(t) = i_0 = c \frac{E}{L}$

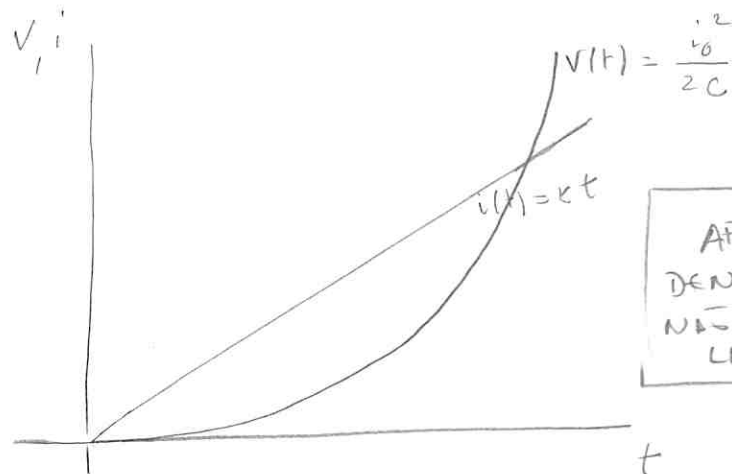
$$v_c(t) = \frac{1}{C} \int_0^t i_0 dt = \frac{i_0 t}{C} \quad (v(t=0) = 0)$$



ii)



iii) $i(t) = k t$

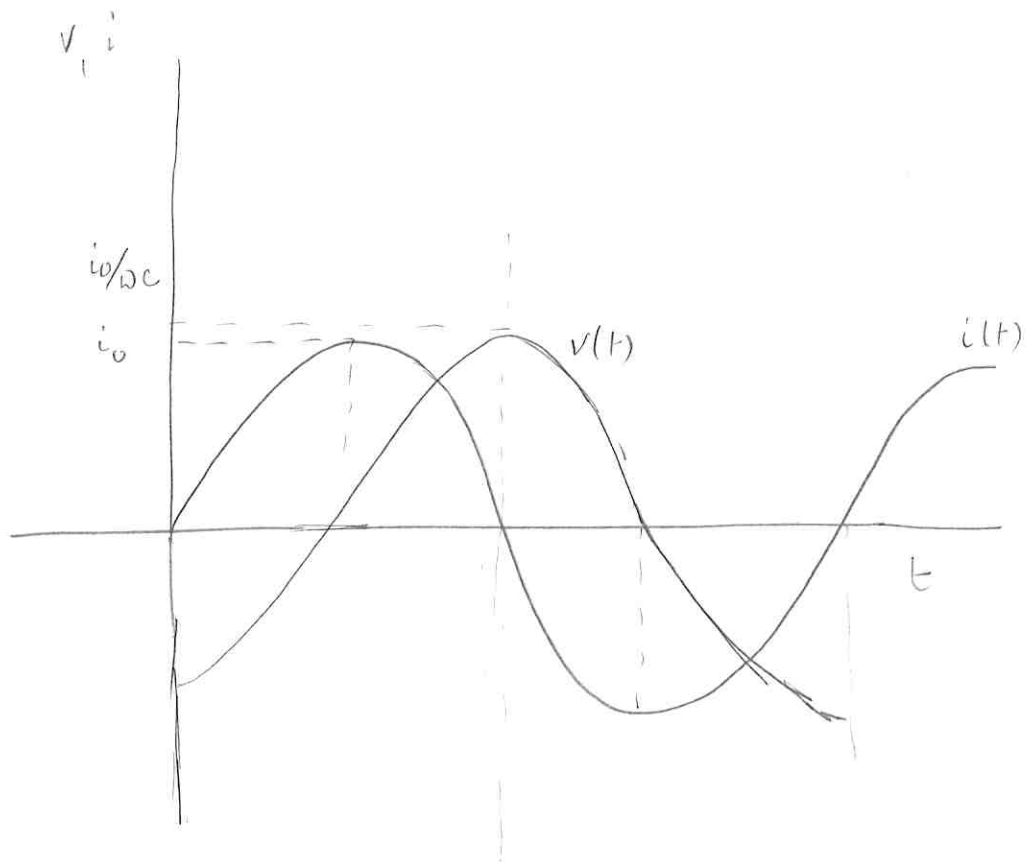


AFINAL O CONDENSADOR É OU NÃO UM COMPONENTE LINEAR?!

VEJAMOS O QUA ACONTECE NO CASO PARTICULAR EM QUA $i(t) = i_0 \sin \omega t$

$$v(t) = \frac{1}{C} \int_0^t i(t) dt = \frac{1}{C} \int_0^t i_0 \sin(\omega t) dt = -\frac{i_0}{\omega C} \cos(\omega t)$$

$$v(t) = -\frac{i_0}{\omega C} \cos(\omega t)$$



CONCLUSÃO: NO CASO PARTICULAR EM QUE $i(t) = i_0 \sin(\omega t)$, PODEMOS FAZER DE $\int \sin = -\cos$, TUDO SE PASSA COMO SE A CORRENTE E A TENSÃO TIVESSEM A MESMA FORMA, A MENOS DE UMA FASE.
PORQUE:

$$-\cos(\omega t) = \sin(\omega t - \pi/2)$$

NOTA:

QUANDO A CORRENTE TEM UM VALOR DE PICO i_0 , A TENSÃO TEM UM VALOR DE PICO $i_0/\omega C$

ISSO LEVA-NOS A DEFINIR A REACTÂNCIA DE UM CONDENSADOR:

$$X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{V_{\text{pico}}}{I_{\text{pico}}}$$

OU SEJA:

$$V_{\text{pico}} = X_C I_{\text{pico}}$$

"RECAPITULAMOS" ASSIM DE ALGUMA FORMA A LINEARIDADE.

MAS ATENÇÃO: ISSO SÓ É VÁLIDO PARA SINAIS SINUSOIDAIS

DOIS PONTOS SOBRE OS QUAIS VALE A
PENA PENSAR:

- É razoável que a corrente esteja adiantada relativamente à tensão?
- É razoável que $V_{rms} \rightarrow 0$ quando $\omega \rightarrow \infty$?

PARA COMPLETAR ESTE TEMA: O QUE ACONTECE NO
CASO DE UM INDUTOR?

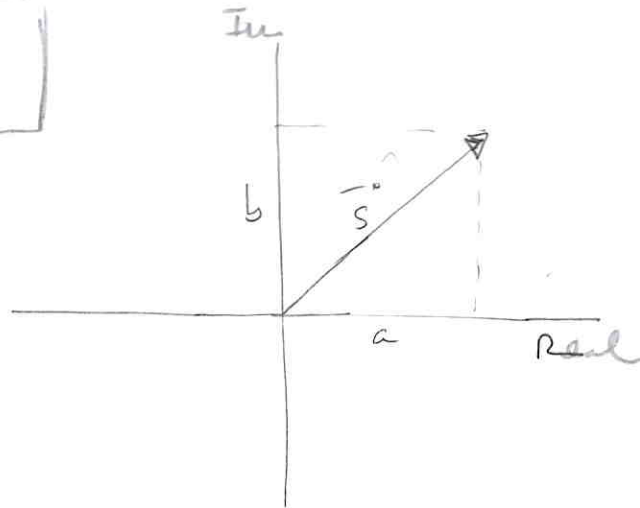
INDUTOR IDEAL:
$$V(t) = L \frac{di(t)}{dt}$$

SE FIZERMOS O MESMO RACIOCÍNIO QUE FIZEMOS
PARA O CONDENSADOR PODEMOS FACILMENTE CONCLUIR QUE:

- NUM INDUTOR É A TENSÃO QUE ESTÁ ADIANTADA
FACE À CORRENTE. PORQUÊ?
- A REACTÂNCIA DO INDUTOR É $X_L = \omega L$

Como se tenta uma difinición de \vec{I} , polo
 resolve esta "incomodidade" e generalizar a
 lei de Ohm se pasar a representar as corrente
 e as tensións por vectores, num espaço bidimensional:
 o espaço dos números complexos:

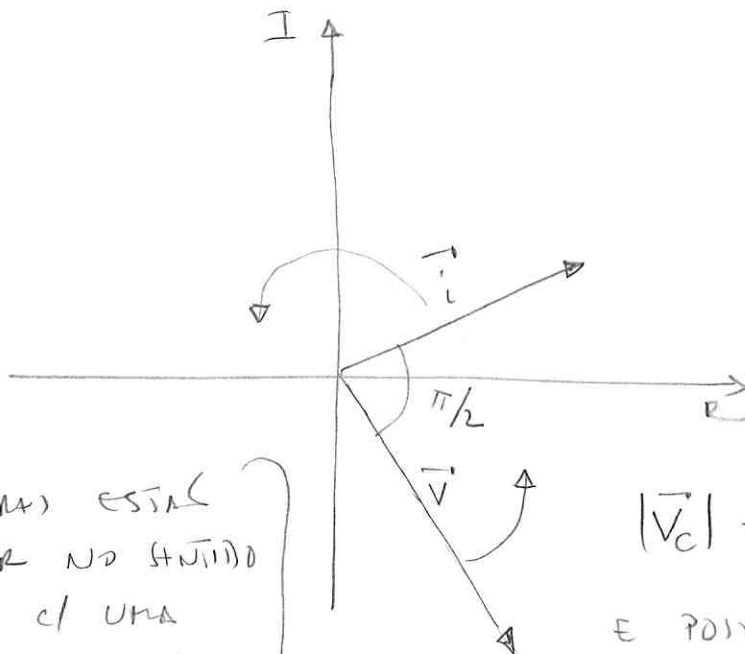
DIAGRAMA DE
 ARGAND



$$\vec{s}' = a + j b$$

$$(j^2 = -1)$$

A corrente e a tensão no condutor podiam a
 ser as componentes imaginarias de vectores girantes:



VECTORES ESTÃO
 A GIRAR NO SENTIDO
 DIFERENTE DE UMA
 FREQUÊNCIA ANGULAR
 ω

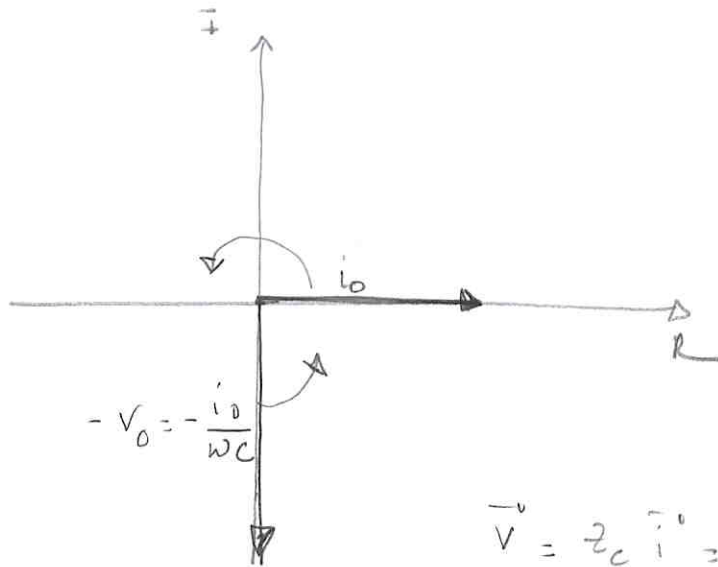
$$|\vec{V}_c| = X_c |\vec{i}_c|$$

E PODEMOS MESMO ESCREVER:

$$\vec{V}_c = z_c \vec{i}_c$$

$$z_c = \frac{1}{j\omega c} = -\left(\frac{1}{\omega c}\right)j$$

VERIFIQUE O QUE ISÓ DA C) UM CASO MUITO SIMPLES:
 O INSTANTE EM QUE A CORRENTE SE ENCONTRA
 NO SEU VALOR $i(t) = 0$:



$$\vec{V} = Z_C \vec{i} = \frac{1}{j\omega C} \vec{i} = -j \frac{i}{\omega C}$$

COMO NESTE INSTANTE O VETOR \vec{i} SÓ TEM COMPONENTE
 REAL, NO MESMO INSTANTE O VETOR \vec{V} ESTÁ
 SOBRE O EIXO IMAGINÁRIO, DIRIGIDO SEGUNDO O SENTIDO
 NEGATIVO.

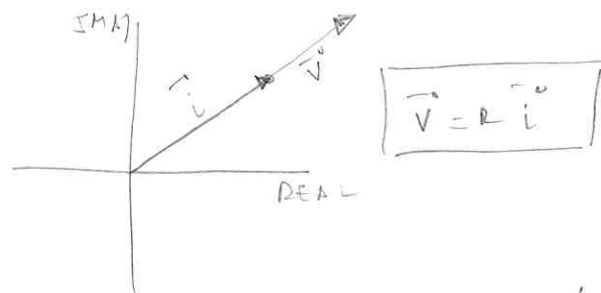
ENTÃO É NESTE NOVO TIPO DE REPRESENTAÇÃO, COMO É QUE EU ESCREVO AS LEIS DE OHM PARA OS DIVERSOS DOIS COMPONENTES?

OU SEJA:

$$\begin{cases} Z_C = \frac{1}{j\omega C} \\ Z_R = ? \\ Z_L = ? \end{cases}$$

RESISTÊNCIA:

V e i ESTÃO SEMPRE EM FASE (POR DEFINIÇÃO) PORTANTO $Z_R \equiv R$



INDUTOR:

NO INDUTOR, FALTAS AS CONTAS, É V QUE ESTÁ $\pi/2$ ADIANTADO EM RELAÇÃO A i, E A REACTÂNCIA É ωL

